**Атакующий защитник.**

**Компоненты:**

* Внешний энкодер 2 шт.
* Мотор 2 шт.
* Ультразвуковой датчик 1 шт.

**Подключение:**

* Ультразвуковой датчик – IN5
* Моторы – M1, M2
* Энкодер 1: «А» - IN1, «В» - IN2
* Энкодер 2: «А» - IN3, «В» - IN4

**Описание:**

Робот “ходит туда и обратно”. Доезжает до препятствия и возвращается на исходную.

**Схема:**

Начало

Мотор 1 Стоп

Мотор 2 Стоп

Мотор 1 Назад

Мотор 2 Назад

Да

Нет

Конец

Нет

Да

Энкодер 1> 0 И

Энкодер 2 > 0

Мотор 1 Вперёд

Мотор 2 Вперёд

Дистанция > 20

Энкодер 1 обнулить

Энкодер 2 обнулить